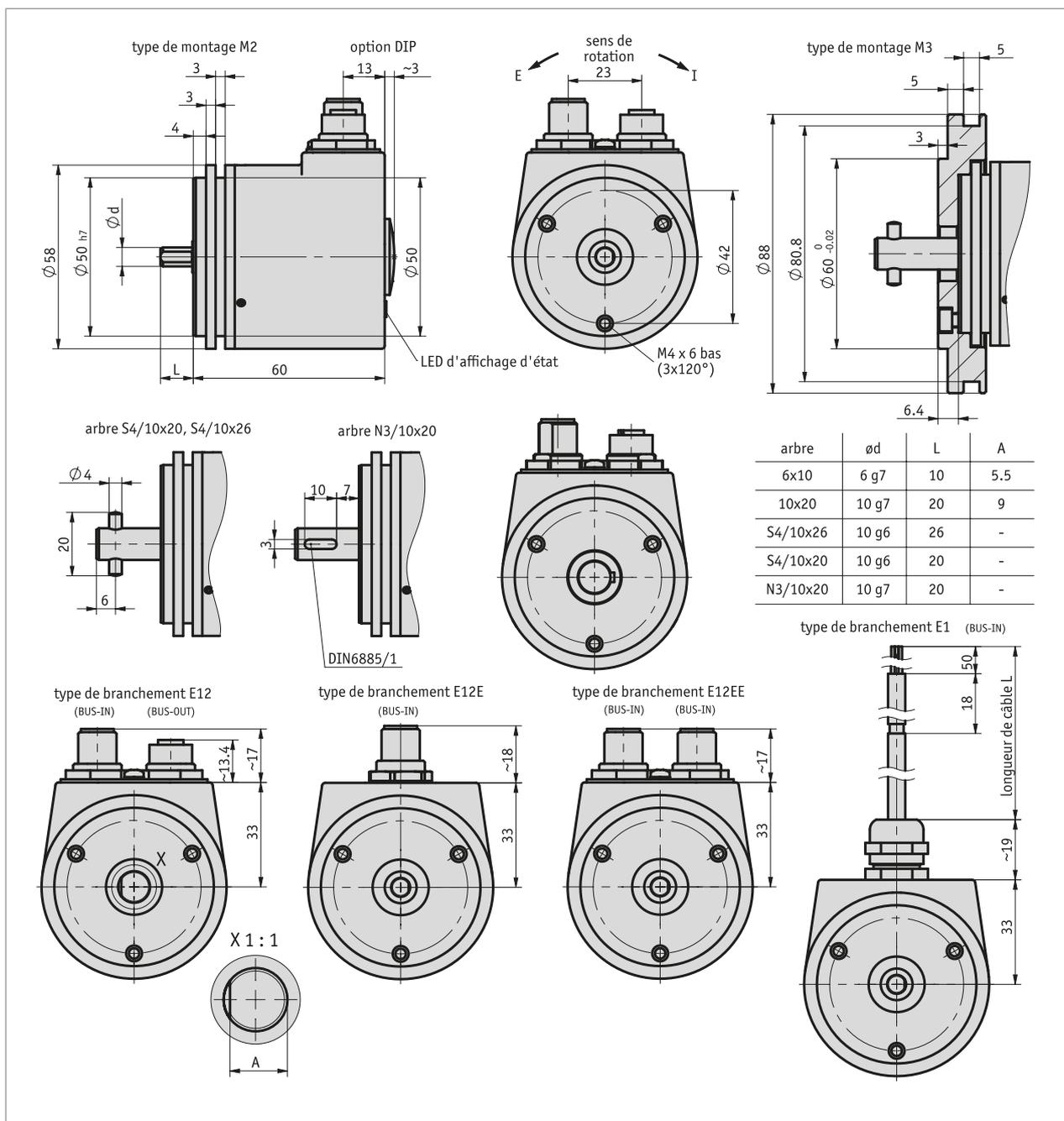


### Profil

- Codeur rotatif de sécurité absolu redondant
- Interface CANopen Safety ou CANopen redondant
- utilisable dans les applications jusqu'au niveau de performance PLd
- Boîtier testé au brouillard salin disponible
- avec technologie PURE.MOBILE

 Des câbles plus longs sont susceptibles d'entraîner des chutes de tension. Le dimensionnement du système électrique devra être prévu en conséquence.



### Données mécaniques

Caractéristique	Caractéristiques techniques	Complément
arbre	aluminium	radial
	acier spécial inoxydable	type de connexion E1
	acier spécial inoxydable	
	Test valeur de représentation MD	
	Test complément de valeur MD	
	1 bar, 2, 3 à 0 ... 70 °C 15x diamètre de câble	
Bride	aluminium	
	aluminium moulé sous pression	revêtement KTL
Boîtier		
Régime	≤3000 min <sup>-1</sup>	IP67
	≤6000 min <sup>-1</sup>	IP65
Couple d'inertie	≤8 gcm <sup>2</sup>	
Couple de démarrage	≤2 Ncm à 20 °C [68 °F]	
Contraintes de l'arbre	≤80 N	radial
	≤40 N	axial
Longueur de câble	0.1 ... 0.9 m, orange, RAL 2004	
	1, 2, 3 m	uniquement avec gaine de câble PVC
	5, 10 m	uniquement avec gaine de câble PVC
Gaine de câble	PVC	type de connexion E1
Rayon de flexion câble	>25 mm	type de connexion E1, statique
Type de montage	servo-bride	

#### ■ Calcul angle de mesure

Caractéristique	Caractéristiques techniques	Complément
arbre	aluminium	
Contraintes de l'arbre	≤40 N	axial
	≤80 N	radial

#### ■ Vitesse de la circonférence

Caractéristique	Caractéristiques techniques	Complément
arbre	aluminium moulé sous pression	
Régime	≤6000 min <sup>-1</sup>	IP65
	≤3000 min <sup>-1</sup>	IP67

#### ■ Nombre de tours, Couple d'inertie, Poids

"Nombre de pôles"	70	86	102	128	158	224	396
Nombre de tours	10500 min <sup>-1</sup>	8800 min <sup>-1</sup>	7400 min <sup>-1</sup>	5800 min <sup>-1</sup>	4700 min <sup>-1</sup>	3300 min <sup>-1</sup>	1900 min <sup>-1</sup>
Couple d'inertie	≥85 gcm <sup>2</sup>	≥178 gcm <sup>2</sup>	≥326 gcm <sup>2</sup>	≥752 gcm <sup>2</sup>	≥1525 gcm <sup>2</sup>	≥5056 gcm <sup>2</sup>	≥38040 gcm <sup>2</sup>
Poids	25 g	33 g	41 g	58 g	74 g	116 g	266 g

#### ■ Tableau des dimensions

	Moyeu	øD	ødv	ødx	ød1	ød2	ød3	a	b	c	e	f	h	Compatible avec
HG5	plastique	63		6 ... 12 <sup>H9</sup>	13	21	58	49	28.9	14.3	19.2	17.2	14.3	S50/1
	métal	63	5.8	6 ... 14 <sup>H7</sup>	18	26	58	52	28.9	13.3	22.2	14.3	17.3	S50/1
HG10	plastique	98		6 ... 16 <sup>H9</sup>	16	30	93	56	31.5	18.7	22.8	20.7	18.7	S80/1; SZ80/1
	métal	98	5.8	6 ... 16 <sup>H7</sup>	25.5	35	93	59	31.5	18.2	25.8	18	21.7	S80/1; SZ80/1

ødv = d pré-percé

### ■ Tableau des dimensions

Moyeu	øD	ødv	ødx	ød1	ød2	ød3	a	b	c	e	f	h	Compatible avec
plastique	63		6 ... 12 <sup>H9</sup>	13	21	58	49	28.9	14.3	19.2	17.2	14.3	S50/1
métal	63	5.8	6 ... 14 <sup>H7</sup>	18	26	58	52	28.9	13.3	22.2	14.3	17.3	S50/1

ødv = d pré-percé

### ■ Tableau des dimensions

nombre de bits	Cote A [mm]	Cote B [mm]	Cote øC [mm]	Angle de mesure a [°]	Mesure linéaire l [mm]
7 Bit	11.1	35	≥384	<190 *	≤640
8 Bit	8.6	40	≥501	<290 *	≤1280
9 Bit	6.1	45	≥634		≤2560
10 Bit	3.6	50	≥782		≤5120
11 Bit	1.1	55	≥946		≤10240

\* pour la plus petite dimension øC

Pour le calcul de la « longueur de bande b nécessaire », voir la commande

### ■ Usinages complémentaires

Type de volant	HG10			
Alésage dH7	6 ... 8	9, 10	11, 12	13 ... 16
Nutbreite bei Passfedernut JS9		3	4	5
Trou de broche	3.8/10	3.8/10	3.8/10	4.8/10
Filet moyeu s. rainure de clavette JS9	M4/10	M4/10	M4/10	M6/10
Filet moyeu a. rainure de clavette JS9		M3/10	M3/10	M4/10

\* Uniquement possible avec un moyeu métallique ; les caractères en orange sont des caractéristiques de commande. Les caractères en orange sont des caractéristiques de commande.

### ■ Usinages complémentaires

Type de volant	HG5			
Alésage dH7	6, 8	9, 10	12	14*
Nutbreite bei Passfedernut JS9		3	4	5
Trou de broche	3.8/10	3.8/10	3.8/10	4.8/10*
Filet moyeu s. rainure de clavette JS9	M4/10	M4/10	M4/10*	M6/10*
Filet moyeu a. rainure de clavette JS9	M3/10	M3/10	M3/10	

\* Uniquement possible avec un moyeu métallique ; les caractères en orange sont des caractéristiques de commande. Les caractères en orange sont des caractéristiques de commande.

### ■ Vitesse de déplacement / circonférentielle

Résolution Facteur de cadrage	Vitesse de déplacement / circonférentielle Vmax [m/s]										
	0.001/1	4.00	3.20	1.60	0.80	0.32	0.20	0.10	0.05	0.03	0.01
0.005/2	20.00	16.00	8.00	4.00	1.60	1.00	0.50	0.25	0.13	0.06	
0.01/1	25.00	25.00	16.00	8.00	3.20	2.00	1.00	0.50	0.25	0.12	
0.025/2	25.00	25.00	25.00	20.00	8.00	5.00	2.50	1.25	0.63	0.30	
0.05/2	25.00	25.00	25.00	25.00	16.00	10.00	5.00	2.50	1.25	0.61	
0.1/12	25.00	25.00	25.00	25.00	25.00	20.00	10.00	5.00	2.50	1.21	
Intervalle d'impulsions [µs]	0.20	0.25	0.50	1.00	2.50	4.00	8.00	16.00	32.00	66.00	
Fréquence de comptage [kHz]	1250.00	1000.00	500.00	250.00	100.00	62.50	31.25	15.63	7.81	3.79	

### ■ Régime max.

Affichage (après le 1er tour)	Régime max. [tr/min]
0010	500 (1500)
0015	500 (1000)
0020	500 (750)
0025	500 (600)
0030	500
0040	375
0050	300
0060	275
0080	180
0100	150



Nombre de tours >500 tr/min à faire fonctionner uniquement pour peu de temps.

#### Formule:

$$\text{régime max.} = \frac{15000}{\text{affichage après 1ère rotation}}$$

	RH01	RH02	RH03	RH04	RH05	RH07	RH08	RH09
<b>Adapté à l'affichage</b>	DA05/1 DA08 DA09S DE10***	DA10* DA10R/1* DE10**** DE10P	DA10** DA10R/1**	DA04 DE04	KP09P	DA02 DK05	DK01 DK02	AP05 AP10*** AP20*** GS04
<b>øD7 acier, bronzé</b>	6, 6.35, 8, 10, 12, 12.7, 14, 15, 15.875, 16, 17, 18	10, 12, 12.7, 14, 15, 16, 18, 19.05, 20, 22, 24, 25, 25.4, 26, 28	18, 20, 22	4, 5, 6, 6.35, 8, 9.525, 10, 12	12, 14, 15, 16, 20	6, 6.35, 7, 8	5, 6, 6.35, 8, 9, 9.525, 10, 12	
<b>øD7 acier inox</b>	VA8, VA9.525, VA10, VA12, VA12.7, VA14, VA15, VA15.875, VA16, VA19.05	VA12.7, VA20, VA24, VA25, VA25.4		VA6.35, VA8, VA9.525, VA10, VA12, VA12.7, VA13		VA8		VA8, VA9.525, VA10, VA12, VA12.7, VA14, VA15, VA15.875, VA16, VA18, VA19.05

\* uniquement sur l'arbre WK; \*\* uniquement sur l'arbre WL; \*\*\* uniquement sur l'arbre 20; \*\*\*\* uniquement sur l'arbre 30  
Remarque: les caractères en orange sont des caractéristiques de commande.

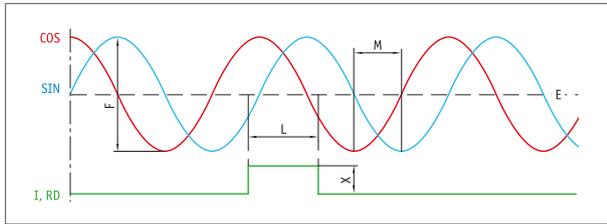
### Données électriques

Caractéristique	Caractéristiques techniques	Complément
Tension de service	24 V DC ±10 % 8 ... 36 V CC	protection contre l'inversion de polarité protection contre l'inversion de polarité
Consommation de courant	20 mA pour 36 V, par codeur 28 mA pour 24 V, par codeur 76 mA pour 8 V, par codeur	
Puissance absorbée	≤800 mW sans charge, par codeur	
mémoire de paramètres	10 <sup>5</sup> cycles	est également valable pour les opérations de calibrage
Affichage d'état	2 LED tricolores (rouge/vert/jaune)	état de l'appareil/état CAN
Capacité de charge	±60 V	interface CAN
Interface	selon ISO 11898-1/2, non séparé galvaniquement selon ISO 11898-1/2, non séparé galvaniquement	CANopen Safety, CiA 301, CiA 303, CiA 305, CiA 406, EN 50325-5 CANopen, CiA 301, CiA 303, CiA 305, CiA 406
Adresse	1 ... 127	ID nœud, par SDO ou Layer Setting Service (LSS)
Temps de cycle	1.5 ms	typique
Heure d'enclenchement	<150 ms	
Type de branchement	1 connecteur M12 (codage A) 2 connecteurs M12 (codage A) 2 connecteurs M12 (codage A) extrémité de câble ouverte	5 pôles, 1 broche (type de connexion E12E), codeur relié intérieurement 5 pôles, 1 broche, 1 douille (type de connexion E12), codeur relié intérieurement 5 pôles, 2 broches, (type de connexion E12EE), codeur non relié intérieurement

### ■ Test sous-titre 1

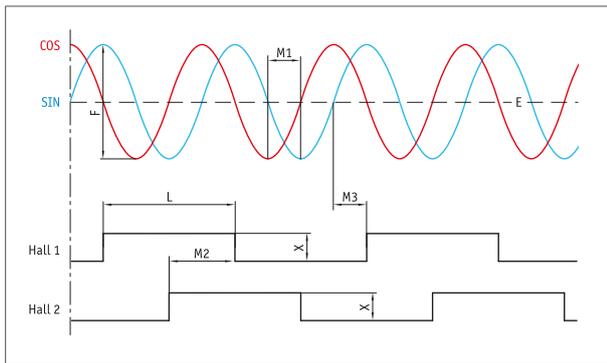
Caractéristique	Caractéristiques techniques	Complément
Tension de service	8 ... 36 V CC	protection contre l'inversion de polarité

### ■ Image de signal, sortie Sin/Cos



E: tension de référence 2.5 V  
 F:  $1 V_{SS} \pm 10 \%$   
 L:  $180^\circ \pm 40 \%$   
 M:  $90^\circ \pm 1.0^\circ / \pm 3^\circ$  (25 kHz)  
 X:  $1 V_{SS}$

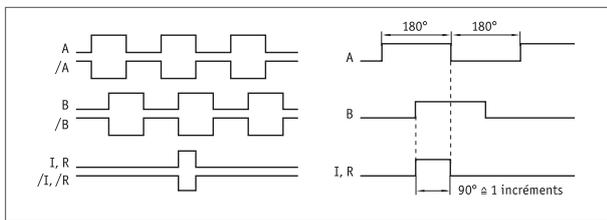
### ■ Image de signal



E:	1.65 V (tension de référence)
F:	$2.5 V_{SS}$
L:	$360^\circ$
M1:	$90^\circ$
M2:	$180^\circ$
M3*:	$355^\circ \pm 15^\circ$ (ELP25)
	$90^\circ \pm 15^\circ$ (ELP50)
	$85^\circ \pm 15^\circ$ (ELP100)
X:	+UB

\* Hall 1 après Sin  
 Remarque :  $360^\circ$  = longueur de pôle

### ■ Image de signal, circuit de sortie LD



⚠ L'état logique des signaux A et B n'est pas défini par rapport aux signaux de référence RD et R. Il peut diverger de la représentation du signal.

⚠ Signal de référence ou d'index à 4 incréments ( $360^\circ$ ) Longueur du signal valable à partir de la 5ème étape de comptage. Tenir compte d'une temporisation correspondante après la mise sous tension de service.

## Données de système

Caractéristique	Caractéristiques techniques	Complément
Détection	magnétique	
Résolution	14 bit	
Plage de mesure	1 rotation(s)	tour simple
	4096 rotation(s)	
MTBF	206.1 Année(s) à $40^\circ\text{C}$ [ $104^\circ\text{F}$ ]	SN29500
PFH	196 FIT à $60^\circ\text{C}$ [ $140^\circ\text{F}$ ]	1 FIT=1.0 E-09 1/h

### ■ impulsions/tour

"Nombre de pôles"	460	540	720	1120
"Période"	460	540	720	1120

Tableau pour la combinaison MBR100 / LE100/1

### ■ impulsions/tour

"Nombre de pôles"	50	64	100	230	
Facteur de cadrage capteur	20	1000	1280	2000	4600
	16	800	1024	1600	3680
	10	500	640	1000	2300
	8	400	512	800	1840
	5	250	320	500	1150
	4	200	256	400	920
	1	50	64	100	230

Tableau pour la combinaison MBR200 / MSK210

### Conditions ambiantes

Caractéristique	Caractéristiques techniques	Complément
Température ambiante	-40 ... 85 °C	
Température de stockage	-40 ... 85 °C	
Humidité relative	100 %	formation de rosée autorisée
CEM	EN 61000-6-2 EN 61000-6-4	résistance aux interférences / nuisances perturbation / émission
Résistance aux chocs	500 m/s <sup>2</sup> , 11 ms	EN 60068-2-27, demi-sinus, 3 axes (+/-), 3 chocs sur chacun
Résistance aux vibrations	100 m/s <sup>2</sup> , 10 ... 2000 Hz	EN 60068-2-6, 3 axes, de chacun 10 cycles

### Codeurs rotatifs pouvant être combinés avec ce codeur à câble

Les capteurs rotatifs appropriés sont indiqués sur notre site [www.siko-global.com](http://www.siko-global.com). Ils conviennent ...

- aux sorties analogiques telles que courant ou tension : AV3650M, AV58M
- aux sorties incrémentales : IV5800
- aux sorties absolues : WV58MR, WV5800M, WV5850, WV3650M, WV36M/CAN

Les codeurs rotatifs SIKO possèdent entre autres les interfaces suivantes : incrémentale, SSI, CANopen, CANopen Safety, SAE J1939, différents protocoles de bus de terrain

Les spécifications techniques de ces appareils sont indiquées dans les fiches techniques correspondantes. Un grand nombre de codeurs de différents fabricants peuvent en outre être utilisés.

### Codeurs rotatifs pouvant être combinés avec ce codeur à câble

#### TESTEXTELEMENT

Le servomoteur AG05 est le plus compact de sa catégorie et offre avec son écran intégré et sa commande par touches un maniement pratique. La conversion d'un réglage manuel est simple et rapide grâce à l'arbre creux.

LEERZEILE(n)

Aufzählung

- marron
- vert
- rouge

### Option, capteur modulaire PURE.MOBILE

#### ■ Capteur d'inclinaison

Caractéristique	Caractéristiques techniques	Complément
Résolution	0.01°	
Plage de mesure	360°	1 axe
	±180°	1 axe
Précision	±0.1° à 20 °C	
	±0.8°	sur toute la plage de température et de mesure max.
Précision du point zéro dérive max.	±0.02 °/K	
Précision du point zéro dérive typique	±0.008 °/K	
Fréquence limite	10 Hz	

### Résolution du système MRAC501 avec MSAC501

#### ■ Résolution du système\* absolue et incrémentale [Bit]

		Total bits/tour
Graduation capteur magnétique MSAC501	7 bit	15
	8 bit	16
	9 bit	17
	10 bit	18
Code de bit anneau magnétique MRAC501		8 bits (256 pôles)

#### ■ Résolution du système\* absolue [Pas/tour]

Bit/tour	pas/tour	Résolution
15	32768	0.011° (39.6")
16	65536	0.0055° (19.8")
17	131072	0.0027° (9.9")
18	262144	0.0014° (4.9")

#### ■ Résolution du système\* incrémentale [Pas/tour]

Bit/tour	Pas/tour**	Résolution**
15	131072	0.0027° (9.9")
16	262144	0.0014° (4.9")
17	524288	0.0007° (2.5")
18	1048576	0.0003° (1.2")

\* Résolution du système = mise à l'échelle du capteur + taille de code de l'anneau  
 \*\* après quadruple évaluation des signaux incrémentaux

### Nombre de tours MRAC501 avec MSAC501

#### ■ Incrémental, 8 bits, 256 pôles

Graduation capteur magnétique incrémental MSAC501	7 bit	Régime [tr/min]								
		1172	732	366	146	92	46	23	11.4	5.6
	8 bit	916	366	183	73	46	23	11.4	5.7	2.8
	9 bit	458	183	92	37	23	11.4	5.7	2.9	1.39
	10 bit	229	92	46	18.3	11.4	5.7	2.9	1.43	0.69
Intervalle entre les impulsions [µs]		0.2	0.5	1	2.5	4	8	16	32	66
Fréquence de comptage [kHz]		1250	500	250	100	62.5	31.25	15.63	7.81	3.79

#### ■ Absolut

nombre de bits	Régime [tr/min]
8 bit	234

### affectation des broches

#### ■ E12, E12E, E12EE

Signal	PIN
CAN_GND	1
+UB	2
GND	3
CAN_H	4
CAN_L	5

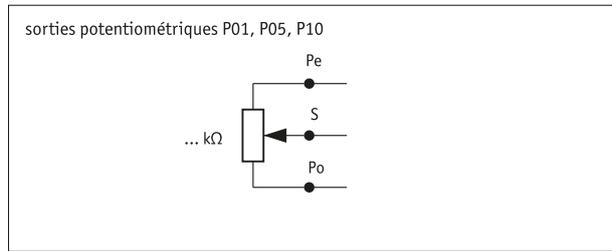
#### ■ E1

Signal	Couleur du câble E1
CAN_GND	blanc
+UB	marron
GND	vert
CAN_H	jaune
CAN_L	gris

### affectation des broches

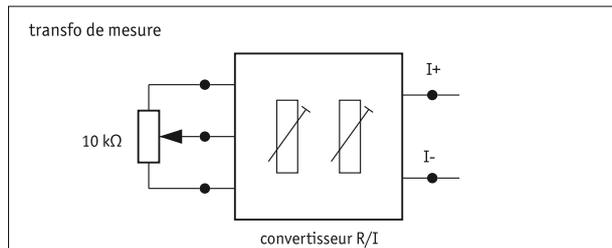
#### ■ Sorties potentiométriques P01, P05, P10

Signal	Borne
Po	11
Pe	13
S	12



#### ■ Transducteur de mesure MMW

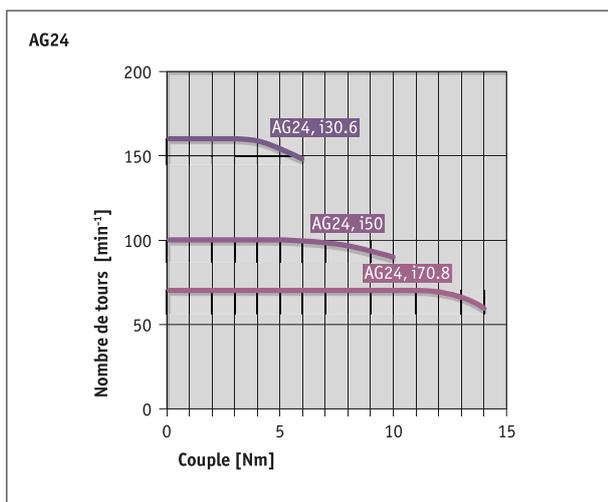
Signal	Borne
I+	12
I-	11
nc	13



#### ■ Came de commande

Affectation	Came de contact. A borne	Came de contacteur B borne	Came de contacteur C borne
	3	4	7
	2	5	8
	1	6	9

### Courbe de puissance



### Industrie 4.0

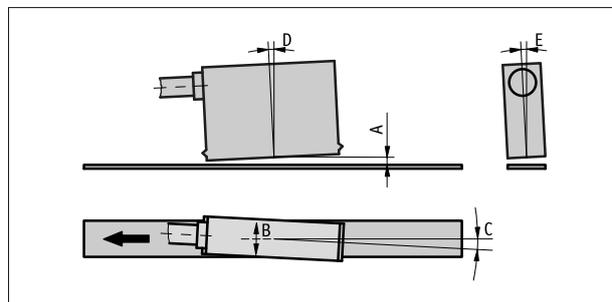
L'échange de données avec les servomoteurs se limite dans la plupart des cas à l'échange de données de processus. Outre les données de processus, les servomoteurs intelligents offrent des informations complémentaires pouvant être exploitées pour la surveillance de l'état « Condition Monitoring » jusqu'à la maintenance prévisionnelle « Predictive Maintenance » :

Données de processus	Smart Value	Smart Function
Position réelle	Température	Surcharge, température ambiante
"Position cible"	courant	Couple de rotation, surcharge
Vitesse	Tension charge Tension commande	Chute de tension, rupture de fil
	On/-Off Time	Durée de fonctionnement
	Tension de la batterie	Planning changement de batterie

### Instruction de montage

Lors du montage du capteur et de la bande magnétique, respecter l'orientation correcte des deux composants l'un par rapport à l'autre. Lors du montage, la flèche de repère sur la bande doit pointer dans la même direction que la sortie du câble.

A, distance de lecture capteur / bande	≤0.4 mm
B, décalage latéral	±0.5 mm
C, défaut d'alignement	±1°
D, inclinaison longitudinale	±1°
E, inclinaison latérale	±2°

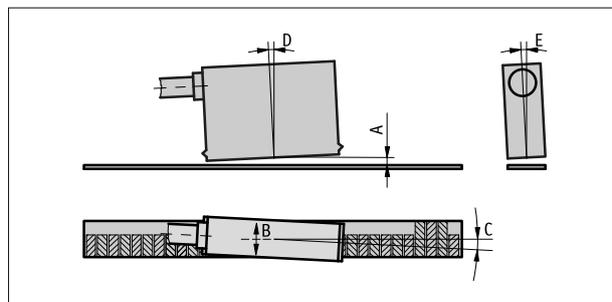


Représentation symbolique

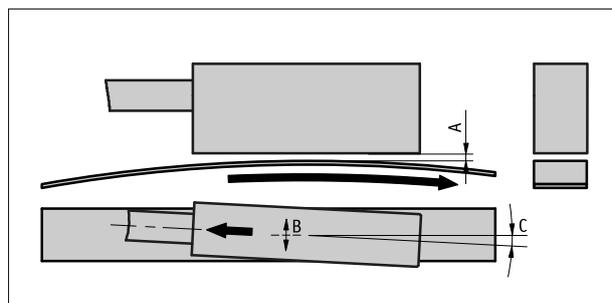
### Instruction de montage

Veuillez veiller à la bonne orientation du capteur et de la bande magnétique sur les systèmes à points de référence (voir illustration).

Signal de référence	O, I	R	FR
A, distance de lecture capteur / bande	≤2 mm	≤1.5 mm	0.4 ... 1.0 mm
B, décalage latéral	±2 mm	±0.5 mm	±0.5 mm
C, défaut d'alignement	±3°	±3°	±3°
D, inclinaison longitudinale	±1°	±1°	±1°
E, inclinaison latérale	±3°	±3°	±3°



Représentation symbolique



Représentation symbolique

### Code Data Matrix

#### ■ Classification

17 caractères

[Référence (5 positions)]

[virgule]

[Année/Semaine JJ/SS (5 positions)]

[virgule]

[Numérotation continue (5 positions)]

Exemple :

Référence 88870, année de production 2017 / semaine de

production 17, numéro continu 12345

88870,17/21,12344

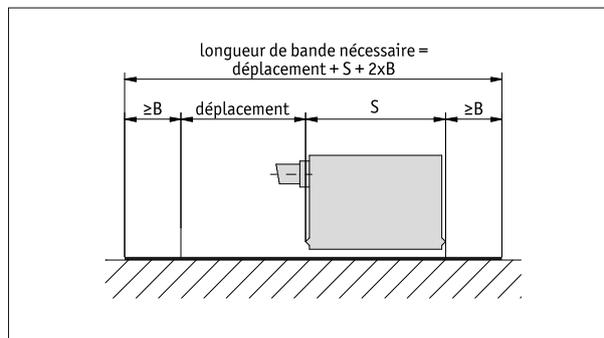
Élimination d'erreur selon ECC200

### Commande

#### ■ Indication relative à la commande

La longueur de bande nécessaire se calcule comme suit :  
déplacement linéaire + longueur de capteur « S » + (2 x avance et recul « B »)

<b>S</b>	Voir dessin du capteur utilisé
<b>B</b>	10 mm (avance et recul)



Représentation symbolique

#### ■ Indication relative à la commande

Afficheur	Position de montage				Sens de comptage

Remarque: les caractères en orange sont des caractéristiques de commande.

## ■ Aperçu de la commande

Clé de commande	Illustration	PIN	Désignation	ø de câble	øD	l	b	h	a
71364+71365	5	D-SUB	9 broche + capot	≤8,5		35	31	15.5	
71366+71365	5	D-SUB	9 douille + capot	≤8,5		35	31	15.5	
73947+73946	5	D-SUB	15 douille + capot	≤8,5		42	40	15.2	
76141	1	M16	7 douille	4 ... 6	18,5	61			
76572	1	M16	12 douille	6 ... 8	18,5	62			
77087	1	M16	7 douille	6 ... 8	18,5	62			
78088	4	M16	"douille angulaire"	4 ... 6	20	38	54		
79665	4	M16	"douille angulaire"	6 ... 8	20	38	54		
79666	4	M16	"douille angulaire"	6 ... 8	20	38	54		
81351	1	M9	8 douille	3.5 ... 5	14	38			
81363	4	M16	"douille angulaire"	4 ... 6	20	38	54		
81487	1	M9	3 douille	3.5 ... 5	14	38			
81935	1	M23	12 douille	≤8,5	26	51.1			
82182	1	M16	3 douille	4 ... 6	18,5	61			
82247	4	M9	"douille angulaire"	3.5 ... 5	14	30	30,5		
82366	4	M9	"douille angulaire"	3.5 ... 5	14	30	30,5		
82804	7	M12 B-Cod.	"douille angulaire"	4 ... 8	19	48	41		100°
82805	6	M12 B-Cod.	"droche angulaire"	4 ... 8	19	50	41		100°
82815	2	M12 A-Cod.	connecteur terminaison bus (CAN)		14,5	55			
82816	2	M12 B-Cod.	connecteur terminaison bus (PB)		14,2	44			
83006	7	M12 A-Cod.	"douille angulaire"	4 ... 8	19	48	41		100°
83007	6	M12 A-Cod.	"droche angulaire"	4 ... 8	19	50	41		100°
83091	7	M12 A-Cod.	"douille angulaire"	4 ... 8	19	48	41		100°
83419	1	M12 A-Cod.	4 douille	4 ... 6	20	54			
83447	1	M9	4 douille	3.5 ... 5	14	38			
83525	1	M12 A-Cod.	8 douille	6 ... 8	20	57			
83526	1	M12 A-Cod.	4 douille	6 ... 8	20	57			
83527	2	M12 A-Cod.	8 broche	6 ... 8	20	62			
83991	1	M12 B-Cod.	5 douille	6 ... 8	20	57			
83992	2	M12 B-Cod.	5 broche	6 ... 8	20	62			
84109	1	M12 A-Cod.	5 douille	6 ... 8	20	57			
84209	1	M8	4 douille	3.5 ... 5	12	43			
84210	2	M8	4 broche	3.5 ... 5	12	50			
84732	2	M12 A-Cod.	5 broche	6 ... 8	20	62			
85057	1	M16	3 douille	6 ... 8	18,5	62			
85058	4	M16	"douille angulaire"	6 ... 8	20	38	54		
85277	1	M12 A-Cod.	12 douille	6 ... 8	20	57			
85278	4	M12 A-Cod.	"douille angulaire"	6 ... 8	20	38	54		
87599	7	M12 A-Cod.	8 "douille angulaire"	4 ... 8	19	48	41		100°
87600	3	M12 D-Cod.	"droche angulaire"	6 ... 8	20	42	54		
87601	2	M12 D-Cod.	4 broche	6 ... 8	20	63			
89115	1	M12 T-Cod.	4 douille	5 ... 8	20	65			
BAS-0005	2	M8	Connecteur de terminaison de bus		12	45			

## ■ Indication relative à la commande

Un ou plusieurs des composants suivants sont nécessaires :

Bande magnétique MB200/1

[www.siko-global.com](http://www.siko-global.com)

Anneau magnétique MR200

[www.siko-global.com](http://www.siko-global.com)

Anneau de bande magnétique MBR200

[www.siko-global.com](http://www.siko-global.com)

## ■ Tableau de commande

Caractéristique	Références	Spezifikation	Complément
Tension de service	A 10 11	6.5 ... 30 V DC 4.75 ... 6 V DC	Il faut s'attendre à une chute de tension quand la longueur de câble est plus importante. Ceci doit être pris en compte pour la conception électrique.
modèle	B K M ZM	boîtier en plastique boîtier métallique avec LED d'état boîtier métallique sans LED d'état	
Type de branchement	C E1 E6X E8X	extrémité de câble ouverte connecteur rond sans connecteur correspondant D-SUB 9 pôles sans connecteur correspondant rallonges de câble sur demande	
Longueur de câble	D ...	01.0 ... 20 m, par pas de 1 m autres sur demande	

Caractéristique	Références	Spezifikation	Complément
Circuit de sortie	<b>E</b> PP LD	push pull LineDriver	
signal de référence	<b>F</b> 0 I R FR	sans index périodique référence fixe référence flexible	signal d'index tous les 5 mm uniquement pour le modèle ZM et avec la bande magnétique MB500/1
résolution linéaire / facteur de cadrage radial	<b>G</b> ...	0.001/1250, 0.005/250, 0.010/125, 0.025/50, 0.050/25, 0.1/12.5 en µs autres sur demande	
Intervalle entre les impulsions	<b>H</b> ...	0.2, 0.25, 0.5, 2.5, 4, 8, 16, 32, 64	

### ■ Clé de commande

WV58MR-Testprodukt



#### Étendue de la livraison:

WV58MR-Testprodukt, Instructions abrégées



#### Accessoires, voir:

Rallonge de câble KV05S0

Carte option DIP

Carte option IK1

Carte option IK1R

Aperçu, Connecteur correspondant

Connecteur correspondant, CANopen, 5 pôles, douille angulaire

Connecteur correspondant, Bus IN, 5 pôles, douille

Connecteur correspondant, Tension de service, 4 pôles, douille

Connecteur terminaison bus, codeur/entrées numériques, 5 pôles, broche

[www.siko-global.com](http://www.siko-global.com)

[www.siko-global.com](http://www.siko-global.com)

[www.siko-global.com](http://www.siko-global.com)

[www.siko-global.com](http://www.siko-global.com)

[www.siko-global.com](http://www.siko-global.com)

Clé de commande 83006

Clé de commande 84109

Clé de commande 84209

Clé de commande 82815